

DENEY 4: Matlab’de Temel Haberleşme Sistemleri Uygulamaları

AMAÇ: MATLAB programının temel özelliklerinin öğrenilmesi, analog işaretler ve sistemlerin sayısal bir ortamda benzetiminin yapılması ve incelenmesi.

DENEYİN YAPILIŞI

1. İŞARET ÜRETİMİ

MATLAB’te sayısal ortamda çalışıldığından, herhangi bir sinyalin sürekli zaman gibi görülebilmesi için örnekleme zaman aralığı yeterince küçük seçilmelidir. Örnekleme frekansı ile örnekleme zaman aralığı arasındaki bağıntı $f_s = 1/T_s$ ’dir.

Örnek 1

İlk olarak 10 Hz’lik sinüsoidal işaretin elde edilmesi incelenecektir.

```
%-----  
%program deney4_1.m  
close all % Ekranda daha önce çizilmiş şekil varsa bu şekilleri kapatır.  
clear all % Daha önceden yapılmış bir işlem varsa hafızayı temizler.  
clc % Komut penceresi ekranını temizler.  
fm=10; % İşaretin frekansı 10 Hz  
A=100 % Örnekleme frekansı katsayısı  
fs=A*fm %Sinyalin örnekleme frekansı Hz;  
ts=1/fs;  
n=[0:(1/fs):1]; % Sinyal 0'dan 1 saniyeye kadar  
faz=0;%30  
tsy=cos(2*pi*n*fm+faz); % İşaretimiz  
plot(n,tsy, 'k' ); %işaretin zaman izgesinde çizimi  
title('Cosinus dalgasi')  
xlabel('saniye');  
ylabel('genlik');  
% axis([xmin xmax ymin ymax])  
%-----
```

- Çıkışı gözlemleyip çiziniz.
- Örnekleme frekansının değişiminin (A=1, 2, 10 ve 100 değerleri için) etkilerini inceleyiniz.
- “**plot**” yerine “**stem**” komutunu kullanarak farkı gözlemleyiniz.

2. FOURIER DÖNÜŞÜMÜ

Fourier dönüşümü, herhangi bir işaretin frekans domeninde incelenmesini sağlar. MATLAB ortamında oluşturulan tüm işaretler ayrık olduğundan Fourier dönüşüm çifti olarak DFT ve IDFT kullanılır.

fft(x) komutu ile x vektörünün DFT’si FFT algoritması kullanılarak hızlı bir şekilde hesaplanır.

fft(x,N) komutu ile N noktalı DFT hesaplanır. Eğer x’in uzunluğu N’den küçük ise x’e sıfırlar eklenerek N boyuna getirilir. N değeri, x(n)’in örnek sayısından az olamaz. Eğer N değeri girilmezse N değeri işaretin boyutuna eşit olarak kabul edilir.

Örnek 2

Bu örnekte Fourier dönüşümü kullanılarak gürültülü bir işaret incelenecek ve asıl işaretin frekans bileşenlerini bulunacaktır. Bu amaçla deney4_2 başlıklı programda, 50 Hz'lik 0.7 genlikli bir sinüs işaret ile 120 Hz'lik birim genlikli sinüs işaret toplanarak, elde edilen işarete sıfır-ortalı rasgele gürültü eklenmiştir. Örnekleme frekansı 1000 Hz'dir. Frekans bölgesinde inceleme yapmak için Hızlı Frekans Dönüşümü (FFT) kullanılarak gürültü işaretin ayrık frekans dönüşümü elde edilmiştir.

```
%-----  
%program deney4_2.m  
close all  
clear all  
clc  
Fs = 1000; % Örnekleme frekansı  
T = 1/Fs; % Sembol periyodu  
L = 1000; % İşaretin uzunluğu  
t = (0:L-1)*T; % Zaman vektörü  
% 50 Hz lik ve 120 Hz lik sinusoidal işaretin toplamı  
x = 0.7*sin(2*pi*50*t) + sin(2*pi*120*t);  
y = x + 2*randn(size(t)); % Gürültülü işaret  
plot(Fs*t(1:50),y(1:50))  
title('gurultu ile bozulmus isaret')  
xlabel('zaman (ms)')  
NFFT = 2^nextpow2(L); % FFT uzunluğunun hesaplanması  
Y = fft(y,NFFT)/L; % normalize edilmiş FFT  
f = Fs/2*linspace(0,1,NFFT/2);  
figure  
% Plot tek-yanlı genlik spektrumu  
plot(f,2*abs(Y(1:NFFT/2)))  
title('Tek-yanli genlik spektrumu')  
xlabel('Frekans (Hz)')  
ylabel('|Y(f)|')  
%-----
```

- Çıkış grafiklerini çizin.
- İşaretin uzunluğunun (L) arttırılmasının etkilerini gözlemleyiniz.(Ör. L=10000)

Örnek 3

Bu örnekte FFT uzunluğu N değerinin değişimi incelenecektir. deney4_3 programında bir periyodunda 10 örnek olan ve toplamda 30 örnekten oluşan bir kosinüs işareti oluşturulmuştur. N için 3 farklı değer tanımlanıp, her bir N değeri için x(n) işaretinin dönüşümünü hesaplanmıştır. N-noktalı FFT için frekans eksenini 0'dan N-1'e kadardır. Normalize ederek 0'dan 1-(1/N)'e kadar olması sağlanır. Sonuç eğrileri “plot” komutu ile elde edilir.

```
%-----  
%program deney4_3.m  
n = [0:29];  
x = cos(2*pi*n/10);  
N1 = 15;  
N2 = 30;  
N3 = 64;
```

```

N4 = 256;
X1 = fft(x,N1);
X2 = fft(x,N2);
X3 = fft(x,N3);
X4 = fft(x,N4);
F1 = [0 : N1 - 1]/N1;
F2 = [0 : N2 - 1]/N2;
F3 = [0 : N3 - 1]/N3;
F4 = [0 : N4 - 1]/N4;
subplot(4,1,1)
plot(F1,abs(X1),'-x'),title('N = 15'),axis([0 1 0 20])
subplot(4,1,2)
plot(F2,abs(X2),'-x'),title('N = 30'),axis([0 1 0 20])
subplot(4,1,3)
plot(F3,abs(X3),'-x'),title('N = 64'),axis([0 1 0 20])
subplot(4,1,4)
plot(F4,abs(X4),'-x'),title('N = 256'),axis([0 1 0 20])
Inv_X1 = ifft(X1,N1);
Inv_X2 = ifft(X2,N2);
Inv_X3 = ifft(X3,N3);
Inv_X4 = ifft(X4,N4);
figure,
subplot(4,1,1)
plot(Inv_X1,'-x'),title('N = 15')
subplot(4,1,2)
plot(Inv_X2,'-x'),title('N = 30')
subplot(4,1,3)
plot(Inv_X3,'-x'),title('N = 64')
subplot(4,1,4)
plot(Inv_X3,'-x'),title('N = 256')
%-----

```

- Elde edilen şekilleri inceleyiniz ve çiziniz.
- FFT uzunluğunun (N) işaretin uzunluğundan küçük, eşit ya da büyük olması durumlarını yorumlayınız
- N değeri işaretin uzunluğundan küçük olduğunda FFT-IFFT sonucunda işaretin elde edilemediğini gösteriniz.

Örnek 4

Bir önceki örnekte $x(n)$ işaretinin uzunluğu 3 periyot ile sınırlanmıştı. Bu bölümde büyük bir N değeri seçilecek ve temel periyodun tekrarlamaya sayısının değişimi incelenecektir.

```

%-----
%program deney4_4.m
n = [0:29];
x1 = cos(2*pi*n/10); % 3 periyot
x2 = [x1 x1]; % 6 periyot
x3 = [x1 x1 x1]; % 9 periyot
N = 2048;
X1 = abs(fft(x1,N));
X2 = abs(fft(x2,N));
X3 = abs(fft(x3,N));
F = [0:N-1]/N;
subplot(3,1,1)
plot(F,X1),title('3 periyot'),axis([0 1 0 50])
subplot(3,1,2)

```

```

plot(F,X2),title('6 periyot'),axis([0 1 0 50])
subplot(3,1,3)
plot(F,X3),title('9 periyot'),axis([0 1 0 50])
%-----

```

- Programdan elde edilen grafikleri çiziniz.
- İşaretin zaman bölgesindeki süresinin artmasının frekans bölgesinde oluşturduğu etkilerini yorumlayınız.

3. KONVOLÜSYON

Ayrık zamanlı, doğrusal zamanla değişmeyen sistemlerde (LTI), sistemin $x(n)$ girişine verdiği cevabı bulmak için, $x(n)$ dizisi ve sistemin birim dürtü cevabı $h(n)$ dizisinin konvolüsyonu hesaplanır.

$$y(n)=x(n)*h(n) \quad (1)$$

$$y(n) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} x(k)h(n-k) \quad (2)$$

Matlab’de bu işlem **conv** komutu ile gerçekleştirilir.

Örnek 5

Ayrık zamanlı

$$x_1(n_1) = 1 - 1.3e^{\left(\frac{n_1}{5}\right)} \quad -2 \geq n_1 \geq 1$$

$$x_2(n_2) = e^{(-0.7n_2)} \quad 0 \geq n_2 \geq 4$$

işaretleri için

- x_1 ve x_2 işaretlerini çiziniz.
- “conv” komutu ile dizilerinin konvolüsyonunu hesaplayınız ve yeni bir şekilde çizdiriniz.

4. SÜZGEÇ YAPILARI

Sayısal bir sistemin transfer fonksiyonu $H(z)$ olarak gösterilmektedir. Bu transfer fonksiyonu sistemin bir giriş işaretine olan etkisini ve aynı zamanda sistemin süzgeç etkisini tanımlar. Süzgeçler verdikleri frekans cevabına göre

Alçak geçiren (Lowpass, LP)

Yüksek geçiren (High pass, HP)

Bant geçiren (Bandpass, BP)

Bant durduran ‘geçirmeyen’ (Band reject, BR)

Tüm geçiren (All pass, AP)

şeklinde ayrılmaktadır.

Transfer fonksiyonu $H(z)$ ’nin genel biçimi

$$H(z) = \frac{B(z)}{A(z)} = \frac{b_0 + b_1 z^{-1} + b_2 z^{-2} + \dots + b_n z^{-n}}{a_0 + a_1 z^{-1} + a_2 z^{-2} + \dots + a_n z^{-n}} \quad (3)$$

olarak verilmekte ve n .derece sayısal süzgeç yapısını belirtmektedir. Sayısal süzgeçler, standart fark denklemleri ile de tanımlanır. Genel olarak fark denklemi;

$$y(n) = \sum_{k=N_1}^{N_2} b_k x(n-k) - \sum_{k=1}^{N_3} a_k y(n-k) \quad (4)$$

biçimindedir. (4) eşitliğinde $N_1=0$ değeri için, $a_0=1$ olacak şekilde transfer fonksiyonu elde edilir. Örnek olarak;

$$H_1(z) = \frac{0.2066 + 0.4131z^{-1} + 0.2066z^{-2}}{1 - 0.3695z^{-1} + 0.1958z^{-2}}$$

transfer fonksiyonuna karşılık gelen fark denklemi

$$y(n) = 0.2066x(n) + 0.4131x(n-1) + 0.2066x(n-2) + 0.3695y(n-1) - 0.1958y(n-2)$$

biçimindedir. Transfer fonksiyonu verilen bir sistemi incelemek için, transfer fonksiyonun genlik ve faz eğrilerinin çizilmesi gerekir.

Matlab'deki **freqz** komutu ile $H(z)$ değerleri elde edilir.

$$[H, W] = \text{FREQZ}(B, A, N)$$

$H(z)=B(z)/A(z)$ biçimindeki transfer fonksiyonunun değerleri elde edilir. Burada B , $B(z)$ 'nin katsayı vektörü, A ise $A(z)$ 'nin katsayı vektörüdür. N ise $H(z)$ 'nin hesaplandığı nokta sayısını belirtir.

Fark denklemi, giriş işaretinden çıkışın elde edilme adımlarını gösterir. Örnek olarak

$$y(n) = 0.04x(n-1) + 0.17x(n-2) + 0.25x(n-3) + 0.17x(n-4) + 0.04x(n-5)$$

$$y(n) = 0.42x(n) - 0.42x(n-2) + 0.44y(n-1) - 0.16y(n-2)$$

$$y(n) = 0.33x(n+1) + 0.33x(n) + 0.33x(n-1)$$

eşitliklerini inceleyelim. Bu üç fark denklemi farklı karakteristiklere sahip filtreleri temsil etmektedir.

İlk filtrenin çıkışı sadece giriş işaretinin geçmiş değerlerine bağlıdır. Örneğin $y(10)$ 'u hesaplamak için $x(9)$, $x(8)$, $x(7)$, $x(6)$ ve $x(5)$ gereklidir. Bu tür bir süzgeç *Sonlu Dürtü Yanıtlı* (FIR, Finite Impulse Response) süzgeç olarak adlandırılır. FIR süzgeçlerin, transfer fonksiyonlarının ($H(z)$ 'nin) paydası 1'dir.

İkinci süzgeç ise giriş işaretinin geçmiş değerlerinin yanı sıra çıkış işaretinin de geçmiş değerlerini kullanarak yeni çıkış işaretini elde eder. Bu tip süzgeçler ise *Sonsuz Dürtü Yanıtlı* (IIR, Infinite Impulse Response) süzgeç olarak adlandırılırlar. IIR süzgeçlerin transfer fonksiyonunun paydası sabit bir değer değildir.

Üçüncü süzgeç de FIR yapıdadır, çünkü çıkış değeri sadece giriş işaretine bağlıdır. Fakat burada giriş işaretinin gelecek değerleri de gereklidir. Bu durum giriş işaretinin gerçek zamanlı üretildiği durumlarda sorun olabilmektedir.

MATLAB'de herhangi bir giriş işaretine sayısal süzgeç uygulamanın en kolay yolu **filter** fonksiyonunu kullanmaktır.

```
filter(B,A,x)
```

$H(z)=B(z)/A(z)$ biçimindeki sayısal filtreyi giriş işareti x' e uygular. B , $B(z)$ 'nin katsayı vektörü, A ise $A(z)$ 'nin katsayı vektörüdür.

IIR Süzgeç Tasarımı

MATLAB'de sayısal süzgeç tasarımında kullanılan fonksiyonlar analog süzgeç yapılarına dayanmaktadır. Bunlar, Butterworth, Chebyshev Type 1, Chebyshev Type 2 ve Elliptic süzgeçlerdir.

Butterworth süzgeç için kullanılan komut **butter**'dir. **buttord** komutu ile istenilen zayıflamaya sahip filtre derecesi belirlenmektedir.

```
[B,A] = BUTTER(N,Wn)
```

N . dereceden alçak geçiren süzgeç tasarlar ve $N+1$ uzunluğunda B (pay) ve A (payda) süzgeç katsayılarını verir. Kesim frekansı W_n , $0.0 < W_n < 1.0$ arasındadır. Burada 1.0 örnekleme hızının yarısını göstermektedir. Eğer W_n iki bileşenden oluşuyorsa $W_n = [W_1 W_2]$, $2N$ dereceli geçiş bandı $W_1 < W < W_2$ şeklinde olan süzgeç elde edilir. Ayrıca üst geçiren süzgeç $[B,A] = BUTTER(N,W_n,'high')$ ile band durduran süzgeç ise $[B,A] = BUTTER(N,W_n,'stop')$ ile tasarlanabilir.

```
[N, Wn] = BUTTORD(Wp, Ws, Rp, Rs)
```

Geçiş bandında en fazla R_p (dB) kadar ve durdurma bandında en az R_s (dB) değeri kadar kayıp veren en düşük dereceli sayısal Butterworth süzgeçin derecesini verir. W_p ve W_s geçiş ve durdurma bandının 0 ile 1 arasında normalize edilmiş köşe frekanslarını göstermektedir. Fonksiyonun çıkışı olan W_n ise istenen özellikte süzgeç için gerekli olan frekansı vermektedir. W_p ve W_s için örnek değerler

Altgeçiren: $W_p=0.1$ $W_s=0.2$

Üstgeçiren: $W_p=0.2$ $W_s=0.1$

Bandgeçiren: $W_p=[0.2 0.7]$, $W_s=[0.1,0.8]$

Band Durduran: $W_p=[0.1 0.8]$, $W_s=[0.2 0.7]$;

Benzer şekilde diğer süzgeç yapıları için kullanılan komutların listesi ;

cheblord	Birinci çeşit Chebyshev süzgeç derecesi bulma
cheby1	Chebyshev 1. çeşit sayısal ve analog süzgeç tasarımı
cheb2ord	İkinci çeşit Chebyshev süzgeç derecesi bulma
cheby2	Chebyshev 2. çeşit sayısal ve analog süzgeç tasarımı
ellipord	Elliptic süzgeç derecesi bulma
ellip	Elliptic veya Caueer sayısal ve analog süzgeç tasarımı

Örnek 6

Bu bölümde Butterworth Süzgeç tasarımı programı verilmektedir. Örnekte verilen alt geçiren süzgeç tasarımıdır ancak %'li kısımlar kaldırılarak diğer tasarımlarında nasıl yapılabileceği görülebilir.

```
%-----  
%program deney4_6.m  
clear all;close all;clc  
close all  
wg=[0.25]; % Alt geçiren  
wd=[0.5];  
% wg=[0.2] % Üst geçiren  
% wd=[0.1]  
%wg=[0.25 0.5]; % Band geçiren  
%wd=[0.1 0.7];  
%wg=[0.25 0.5]; % Band Durduran  
%wd=[0.1 0.7];  
gddb=1;  
sddb=40;  
[N,Wn]=buttord(wg,wd,gddb,sddb);  
[B,A] = BUTTER(N,Wn); % LPF  
fs=2000;  
[H,W] = FREQZ(B,A,fs/2+1);  
  
Hg=20*log10(abs(H));  
plot(W/pi,Hg),title('Filtrenin genlik  
yaniti'),ylabel('Genlik'),xlabel('Frekans')  
  
fm1=100; % İşaretin frekansı  
fm2=1000;  
ts=1/fs;  
n=[0:(1/fs):1]; % Sinyal 0'dan 1 saniyeye kadar  
x1=cos(2*pi*fm1.*n); % İşaretimiz  
x2=cos(2*pi*fm2.*n); % İşaretimiz  
  
s=x1+x2;  
  
% figure(1),plot(x1),title('fm=100'),axis([0 200 -1 1])  
% figure(2),plot(x2),title('fm=1000'),axis([0 200 -1 1])  
  
H=filter(B,A,s);  
  
figure  
subplot(411),plot(x1),axis([0 200 -2 2]),title('x1')  
subplot(412),plot(x2),axis([0 200 -2 2]),title('x2')  
subplot(413),plot(s),axis([0 200 -2 2]),title('x1 ve x2 nin toplamı')  
subplot(414),plot(H),axis([0 200 -2 2]),title('Filtre cikisi')  
%-----
```

- Programı inceleyip, çalıştırınız.
- Alçak geçiren filtre için çıkış işaretini elde edip çiziniz.
- Programda gerekli değişiklikleri yaparak yüksek geçiren filtre için çıkışları çiziniz.